

## Tutorial 11: 开源系统实践

### 题目

1. [单选题] 进入代码库的第一周，最值得先画出的“最小地图”通常是哪一类？ A. 最短控制路径图 B. 所有文件扩展名统计图 C. 全部依赖的 logo 图 D. 所有注释字数分布图
- 

2. [判断题] 只要读懂 README，就可以认为已经理解了整个系统。
- 

3. [多选题] 下列哪些材料不应被视为边缘材料？ A. 脚本 B. 日志 C. 配置文件 D. 结果文件
- 

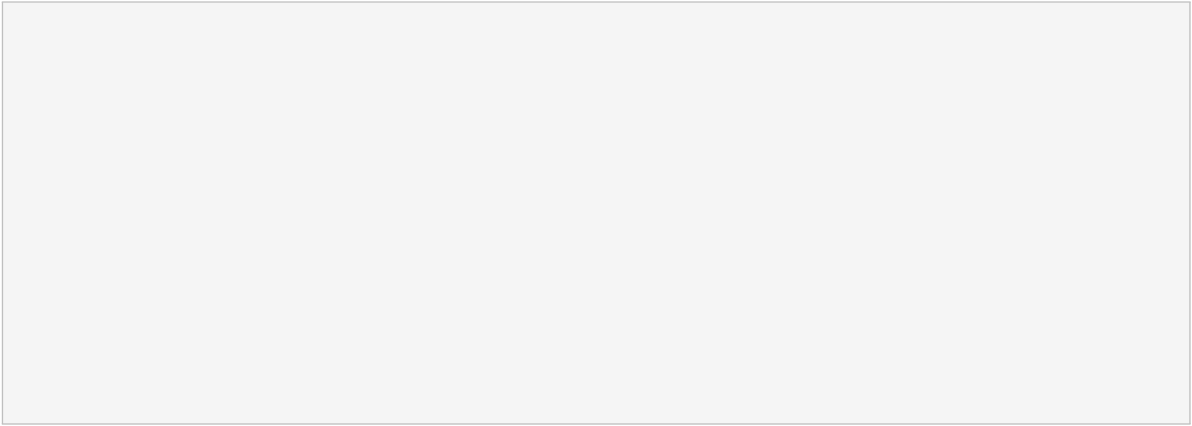
4. [简答题] 为什么先找最短控制路径，通常比先浏览目录更有效？

5. [判断题] “能够跑通 demo”通常就等于“已经理解系统”。
- 

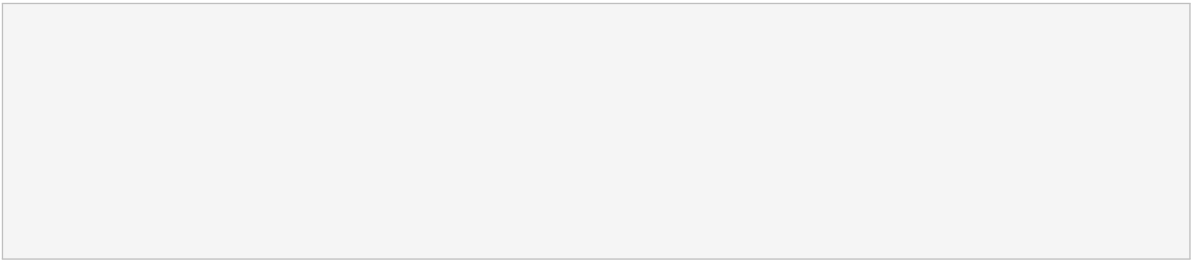
6. [简答题] 为什么进入真实系统前，应先训练论文比较与实验方法能力？

7. [多选题] 当你准备进入修改阶段时，通常至少应能够说明哪些内容？ A. 控制点 B. 变量 C. 验证路径 D. 随机挑一个文件先改
- 

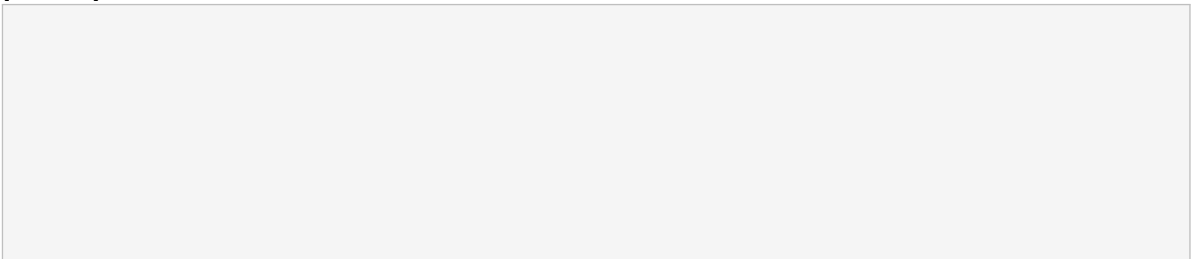
8. [伪代码题] 请写出一个简短伪代码：先从入口文件进入，再定位主控循环，随后定位调度器，最后返回“ready\_to\_read\_more”。



9. [简答题] 为什么结果复核必须与代码阅读结合起来?



10. [简答题] 在大型代码库中, 哪类文件最适合作为第一跳?



## 参考答案

1. A。最短控制路径图通常最值得先画出。
2. 错。README 通常不会替代对真实控制点的判断。
3. A、B、C、D。这些材料都属于系统实践的重要组成部分。
4. 因为目录较大时，最短路径最能避免失焦。
5. 错。跑通并不等于已经明确问题对象与证据链。
6. 因为真实系统实践需要边界判断和验证能力。
7. A、B、C。进入修改阶段前至少应明确这些内容。
8. 示例伪代码：

```
function first_week_path():  
    open(entry_file)  
    locate(main_loop)  
    locate(scheduler)  
    return "ready_to_read_more"
```

9. 因为只有二者能够对应，才说明理解落实到了真实对象上。
10. 入口文件、主控循环、调度器以及教学脚本都适合作为第一跳。